⑩ 日本国特許庁(JP)

① 特許出願公開

⑩ 公 開 特 許 公 報 (A) 昭61-62947

@Int_CI_1

識別記号

广内整理番号

每公開 昭和61年(1986)3月31日

G 06 F 11/30

7343-5B

審査請求 未請求 発明の数 1 (全4頁)

49発明の名称

コンピュータの暴走防止方法

②特 願 昭59-186051

②出 願 昭59(1984)9月4日

砂発 明 者 秋 田

州三

宇都宮市平出工業団地28 クボタトレーン株式会社栃木工

場内

⑪出 願 人 久保田鉄工株式会社

大阪市浪速区敷津東1丁目2番47号

⑩代 理 人 弁理士 岡田 全啓 外1名

明 却 事

1. 発明の名称

コンピュータの暴走防止方法

2. 特許請求の範囲

1 プログラムループの一部にこのプログラム では管理されないタイマをリセットするステップ を設け、さらにコンピュータの稼働を制御する監 視手段を備え、

プログラムがそのステップを週過する毎にタイマがリセットされ、

前記タイマがその設定時間内に再リセットされずタイムアップしたことに応じて、前記監視手段によって前記コンピュータの稼働を制御する、コンピュータの暴走防止方法。

- 2 前記監視手段が前記コンピュータをリセットする、特許請求の範囲第1項記載のコンピュータの暴走防止方法。
- 3 前記監視手段が前記コンピュータの稼働を 停止する、特許請求の範囲第1項記載のコンピュ ークの暴走防止方法。

4 前記監視手段によって警報を発する、特許 請求の範囲第1項ないし第3項のいずれかに記載 のコンピュータの暴走防止方法。

3. 発明の詳細な説明

(産業上の利用分野)

この発明はコンピュータの暴走防止方法に関し、 特にループを形成する制御プログラムにより動作 するコンピュータの暴走防止方法に関する。

(従来技術およびその問題点)

各種の装置で、コンピュータにより制御する場合、センサの異常、外部ノイズ、操作ミス或いはプログラム不備などの原因で、コンピュークが暴走して制御ができなくなったり、異常な動作により事故が発生する危険性がある。

それゆえに、この発明の主たる目的は、そのようなコンピュータの暴走を有効に防止できる方法 を提供することである。

(問題点を解決するための手段)

この発明は、プログラムループの一部にこのプログラムでは管理されないタイマをリセットする

ステップを設け、プログラムがそのステップを通過する銀にタイマをリセットし、そのタイマがタイムアップしたとき、コンピュータに顕常が生じたとみなし、コンピュータの動作のリセット、停止および警報などの処理を行なわせる、コンピュータの暴走防止方法である。

(作用)

囲常はその制御ループを通過する毎にリセットされるので、タイマがタイムアップすることはない。処理ルーチンの途中において何等かの異常が発生した場合、そのリセットステップが実行されないので、タイマはリセットされずにタイムアップしてしまう。このタイマのタイムアップにより、コンピュータの動作をリセットしまたは停止しおよび/または警報を出す。

(発明の効果)

この発明によれば、コンピュータプログラムでは管理されないタイマがタイムアップすることによって、自動的にコンピュータの動作が停止されたりするので、非常に簡単で確実にコンピュータ

3

しかしながら、ステップS3で示す処理ルーチンを実行する途中において、たとえばセンサの異常、外部ノイス、博作ミス或いはプログラムのス像などにより、何等かの異常が発生すると、コンピュータが再びステップS1を実行することはない。そのため、タイマはリセットされず、やかそこで、このタイムアップ信号を出力する。そこで、このタイムアップ信号に応じて、コンピュークの動作をリセットしまたは停止しおよび/または警報を出せばよい。

郊!図に示す実施例は、第2図に示すような構成により実現できる。

第2図において、CPU12が設けられ、このCPU12には、入力インタフェース14を介して、たとえばキーボードやセンサなどの入力装置16からの信号が与えられる。CPU12には、第1図のような制御プログラムをストアしておくためのROM18および処理ルーチンにおいて必要なデータを記憶したりするためのRAM20が連結される。CPU12は、さらに、出力インタ

の暴走を防止することができる。

この発明の上述の目的、その他の目的、特徴および利点は、図面を参照して行なう以下の実施例の詳細な説明から一層明らかとなろう。

(実施例)

第1図はこの発明の一実施例を示すフロー図である。この制御プログラムは、その一部たとえば最初のステップS1に、タイマをリセットするためのステップを有する。その後ステップS3で示す処理ルーチンに入る。

コンピュータがこのステップSIを実行する都度、タイマがリセットされる。このタイマは、コンピュータプログラムでは管理されないものであり、リセットされるとタイマ動作を停止し、そこから再び針序を開始する。

もし、ステップS3で示す処理ルーチンにおいて異常が発生しなければ、プログラムは再びステップS1を実行し、クイマをリセットする。したがって、このような正常な動作が繰り返される限り、タイマからタイムアップ信号は得られない。

フェース 2 2 を適して、プリンタ、ディスプレイなどの出力装置 2 4 に情報を出力するとともに、各制御郎 (図示せず) に制御信号を与える。

出力インタフェース22には、タイマ26が投 校される。このタイマ26はコンピュータプログ ラムでは制御ないし管理されないものであり、 常のアラーム機能付時計回路や再トリガ可能な単 安定マルチバイブレータなどによって構成され得 る。このタイマ26は、第1図のステップS1が 実行されることに応じてCPU12から从力イン タフェース22を介して与えられるリセット (野 によって、リセット (所トリガ) される。

タイマ26には、CPU12の動作をリセットしまたは停止するためのコンピュータ監視装置30が接続される。コンピュータ監視装置30はたとえばマルチバイブレータやリレー回路などを含み、この装置30にはさらに可視的および/または可徳的な警報装置28が接続される。

正常動作を繰り返す場合には、第1図のステップS1において、CPU12からのリセット信号

によってタイマ 2 6 かりセットされ、このタイマ 2 6 かタイムアップすることはない。 顕常を生じ、タイマがリセットされなければ、 やがてこのタイムアップ 信号がコンピュータ監視装置 3 0 に与えられる。 したがって、この監視装置 3 0 から警報装置 2 8 に駆動信号が与えられるとともに、監視装置 3 0 からの信号に応じて、 C P U 1 2 の動作がりセットされまたは停止される。このようにして、 C P U 1 2 の暴走ないし顕常動作が防止され得る。

ここで、タイマ26の設定時間としては、たとえば第1図におけるステップS3における処理ルーチンを実行するに必要な最長時間よりやや長い時間が選ばれなければならないことが容易に理解されよう。

第3図はこの発明の他の実施例を示すフロー図である。この実施例は、複数の処理ルーチンを有する制御プログラムループにおいて、この発明を適用した場合を示す。この第3図におけるステップS11およびS13は、先の第1図のステップ

7

第3図はこの発明の他の実施例を示すフロー図である。

図において、12はCPU、26はクイマ、28は警報装置、30はリセット回路を示す。

特許出願人 久保田鉄工株式会社 代理人 弁理士 岡 田 全 啓 (ほか1名) S 1 および S 3 と同じである。そして、ステップ S 1 3 の処理ルーチンを実行した後、ステップ S 1 5 において別の処理が必要かどうかを判断する。もし必要でなければ先のステップ S 1 7 においてタイマ 2 6 (第2図)を再びリセットする。そして、次のステップ S 1 9 において別の処理ルーチンを実行する。

この第3図においても、コンピュータの暴走ないし顕常動作が発生すると、ステップS I I および/またはS I 7 が再び実行されることはないので、タイマがタイムアップしてしまい、それに応じて異常発生時の特別な制御すなわちコンピュータの動作をリセットしまたは停止し或いは警報を発するなどの処理を行なう。

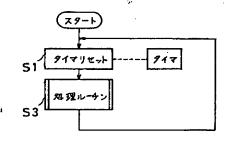
4. 図面の簡単な説明

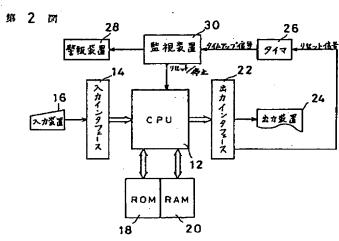
第1図はこの発明の一実施例を示すフロー図で ある。

第2図はこの発明が実施され得る回路構成の一 例を示すブロック図である。

ε







第 3 図

